

1999 年第 30 屆國際物理奧林匹亞競賽 理論競賽試題參考解答

林明瑞

國立臺灣師範大學 物理系

理論第一題參考解答

1. 當圓柱容器內的氣體達成平衡時，氣體的壓力 P 等於大氣壓力 P_0 和玻璃板重量所施的壓力之和，即

$$P = P_0 + \frac{mg}{\pi r^2} \quad (1)$$

設容器內的氣體在雷射光照射前後的體積和溫度，分別為 V_1 、 T_1 和 V_2 、 T_2 ，則因氣體的壓力保持不變，由理想氣體方程式 $PV = nRT$ 可知

$$\frac{V_2}{V_1} = \frac{T_2}{T_1} \quad (2)$$

題設在起始時的氣體溫度和室溫 T_0 相同，則 $V_1 = \frac{nRT_0}{P}$ 。設此時容器內氣柱的高度為 h_1 ，則

$$h_1 = \frac{V_1}{\pi r^2} = \frac{nRT_0}{P_0\pi r^2 + mg} \quad (3)$$

在雷射光照射後，玻璃板的位移為 Δs ，因此容器內的氣柱高度變為 $h_2 = h_1 + \Delta s$ 。由(2)式可得

$$T_2 = T_0 \left(\frac{h_2}{h_1} \right) = T_0 \left(1 + \frac{\Delta s}{h_1} \right) = T_0 + \frac{\Delta s (P_0\pi r^2 + mg)}{nR} \quad (4)$$

將已知數據代入計算可得

$$P = 102.3 \text{ kPa}, \quad T_2 = 322 \text{ K} = 49^\circ \text{C}$$

2. 氣體被照射後，溫度升高，體積膨脹，但氣體的壓力保持為 P ，所以氣體所作的功為

$$W = (PA)\Delta s = \left(P_0 + \frac{mg}{\pi r^2} \right) \times \pi r^2 \times \Delta s = (P_0\pi r^2 + mg)\Delta s = 24.1 \text{ J} \quad (5)$$

3. 由於氣體的溫度由起始的 T_0 升高至 T_2 ，故其內能的增加量為

$$\Delta U = nc_v(T_2 - T_0) = \frac{c_v \Delta s (P_0\pi r^2 + mg)}{R} \quad (6)$$

氣體在雷射光照射期間所吸收的輻射能 Q ，轉變為氣體分子的熱運動能量，其中一部分使氣體的內能增加，另一部分則推動玻璃板對外界作功，所以

$$Q = \Delta U + W = \Delta s(P_0 \pi r^2 + mg) \left(\frac{c_v}{R} + 1 \right) = 84J \quad (7)$$

另解：

由於容器內的氣體在定壓下膨脹，其溫度由起始的 T_0 升高至 T_2 ，設氣體的定壓莫耳比熱為 c_p ，則氣體所吸收的熱能為

$$Q = nc_p(T_2 - T_0) = n(c_v + R) \frac{\Delta s(P_0 \pi r^2 + mg)}{R} = \Delta s(P_0 \pi r^2 + mg) \left(\frac{c_v}{R} + 1 \right)$$

和(7)式相同。

4. 題設雷射光的照射時間為 $\Delta t = 10.0s$ ，所以雷射光的功率為

$$P_{laser} = \frac{Q}{\Delta t} = 8.4W$$

每一個光子的能量等於 hc/λ ，所以每秒內氣體所吸收的光子數為

$$\frac{P_{laser}}{(hc/\lambda)} = \frac{8.4 \times 514 \times 10^{-9}}{6.626 \times 10^{-34} \times 2.997 \times 10^8} = 2.2 \times 10^{19} s^{-1}$$

5. 光能轉變為玻璃板的力學位能的效率為

$$\eta = \frac{mg\Delta s}{Q} = \frac{0.800 \times 9.80665 \times 0.0300}{84} = 2.8 \times 10^{-3} = 0.28\%$$

6. 當圓柱軸旋轉 90° ，使成水平後，容器內的氣體壓力從 P 減至 P_0 ，即等於大氣壓力，其間氣體狀態的變化過程為絕熱過程。氣體在絕熱過程中的壓力和體積的關係必須滿足

$PV^\gamma = \text{常數}$ ，式中 $\gamma = \frac{c_p}{c_v} = \frac{c_v + R}{c_v} = \frac{20.8 + 8.3145}{20.8} = 1.40$ 。利用此式並結合理想氣體方程式

$PV = nRT$ ，可得

$$T = (\text{常數}) \times P^{\frac{\gamma-1}{\gamma}} \quad (8)$$

設氣體達成平衡時的溫度為 T_3 ，利用(8)式，可得

$$\begin{aligned} T_3 &= T_2 \left(\frac{P_0}{P} \right)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}} \\ &= 322 \times \left(\frac{1.013 \times 10^5}{1.013 \times 10^5 + 0.800 \times 9.80665 / \pi \times (0.100/2)^2} \right)^{\frac{1.40-1}{1.40}} \\ &= 321K = 48^\circ C \end{aligned}$$

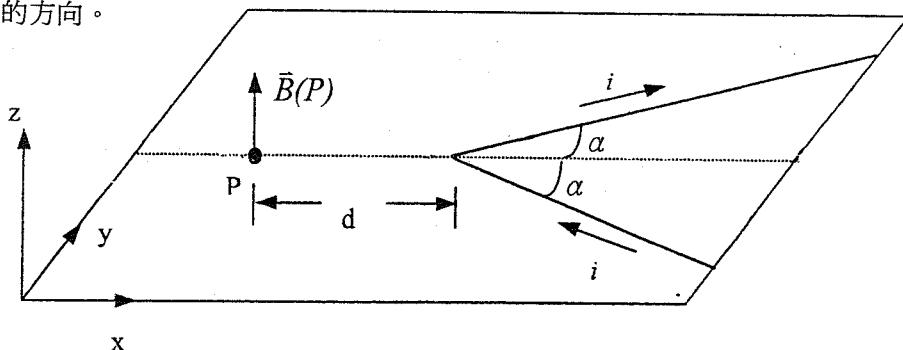
第一題評分標準

題號	配分	答題情況	得分	備註
1	2.0	理解容器內外壓力的的關係。	0.5	
		適當使用玻璃板的位移。	0.7	
		得出正確的最後壓力。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
		得出正確的最後溫度。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
2	1.0	理解氣體所作的功是反抗玻璃板的重量和大氣壓力。	0.6	
		得出正確的功。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
3	2.0	作法正確。	1.0	
		寫出正確的熱的方程式。	0.5	
		理解所吸收的光能等於熱能。	0.3	
		得出光能的正確數值。	0.2	
4	1.5	寫出正確的雷射功率。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
		寫出光子的能量公式。	0.5	
		寫出正確的光子數目。	0.3+0.3	分析式正確得 0.3 分，數值正確得 0.3 分。
5	1.0	寫出位能的變化。	0.6	
		寫出正確的能量轉換效率。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
6	2.5	理解氣體壓力回復至大氣壓力。	0.8	
		理解氣體狀態的變化為絕熱過程。	0.4	
		寫出絕熱過程的氣體狀態方程式。	0.4	
		寫出 γ 值和定壓比熱和定容比熱之間的關係。	0.5	
		寫出正確的最後溫度。	0.2+0.2	分析式正確得 0.2 分，數值正確得 0.2 分。
合計	10.0			

【註】對於答案的數值部分，如果有效數字的位數比參考答案多出一位或少一位以上，則不能給予滿分。單位不對或漏寫要扣分。如果學生把氣體的重量都考慮在內，不給予額外的分數。

理論第二題參考解答

1. V 形載流導線的每一股在 P 點所產生的磁場 $\vec{B}(P)$ 有同樣的方向，和與之對應的無限長載流導線所生者相同。如果導線上的電流方向如下圖中的箭頭所示，則在 P 點的磁場方向垂直於兩股導線所構成的平面(x-y 平面)。若使用如圖所示的右手參考坐標系，則 $\vec{B}(P)$ 沿著+z 軸的方向。



由於對稱，V 形載流導線的兩股在 P 點所生的磁場強度同向等值。

2. 【解法一】：

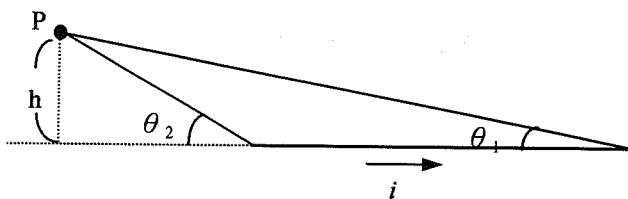
當 $\alpha = \frac{\pi}{2}$ 時，V 形導線變為一條無限長的導線。在這種情況下，P 點的磁場強度為 $B(P) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d}$ 。按題設已知 $B(P) \propto \tan\left(\frac{\alpha}{2}\right)$ ，因為 $\tan\left(\frac{\pi}{4}\right) = 1$ ，所以比例常數 $k = \frac{\mu_0 i}{2\pi d}$ 。因此 $B(P)$ 的一般式可寫為

$$B(P) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \tan\left(\frac{\alpha}{2}\right) \quad (1)$$

【解法二】：

如下圖所示的有限長載流導線，利用積分可求得在 P 點所生的磁場為

$$B = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \left(\frac{\cos\theta_1 - \cos\theta_2}{h} \right)$$



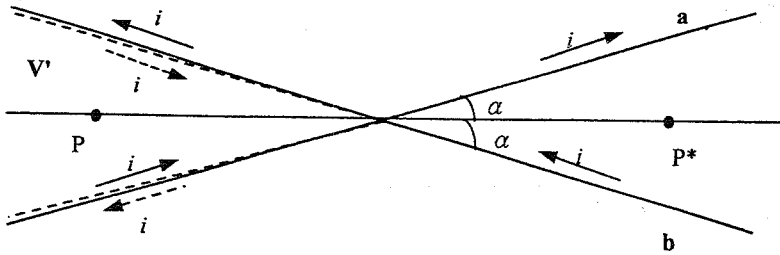
將此公式應用於本小題，則 $\theta_1 = 0$ ， $\theta_2 = \alpha$ ， $h = d \sin \alpha$ ，所以 V 形導線的一股在 P 點所生的磁場強度為 $\frac{\mu_0 i}{4\pi} \left(\frac{1 - \cos \alpha}{d \sin \alpha} \right)$ 。由於對稱的關係，V 形導線的兩股在 P 點產生同樣的磁場，所以總磁場強度為

$$B = 2 \times \frac{\mu_0 i}{4\pi} \left(\frac{1 - \cos \alpha}{d \sin \alpha} \right) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \tan \left(\frac{\alpha}{2} \right)$$

故比例常數 $k = \frac{\mu_0 i}{2\pi d}$ 。

3. 【解法一】：

在 P^* 點的磁場強度 $B(P^*)$ ，相當於由兩條交叉的無限長載流導線(如下圖中標示的 a 和 b) 加上另一 V 形載流導線(在圖中標示為 V')所產生的磁場。 V' 導線和原先的 V 導線成對稱，它們的電流大小相同，但方向相反。



$B(P^*)$ 可寫為

$$B(P^*) = B_a(P^*) + B_b(P^*) + B_{V'}(P^*) \quad (2)$$

上式中各分量分別為

$$B_a(P^*) = B_b(P^*) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d \sin \alpha}, \text{ 方向沿著 } -z \text{ 方向。} \quad (3)$$

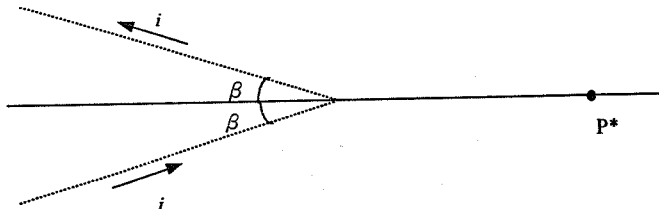
$$B_{V'}(P^*) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \tan \left(\frac{\alpha}{2} \right), \text{ 方向沿著 } +z \text{ 方向。} \quad (4)$$

將(3)和(4)式代入(2)式，可得

$$B(P^*) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \left(\frac{2}{\sin \alpha} - \tan \left(\frac{\alpha}{2} \right) \right) = k \left(\frac{1 + \cos \alpha}{\sin \alpha} \right) = k \cot \left(\frac{\alpha}{2} \right), \text{ 方向沿著 } -z \text{ 方向。} \quad (5)$$

【解法二】：

位於原 V 形導線內部的 P^* 點，可視為是在半張角為 β 的新 V 形導線(如虛線所示)的外部，但導線上的電流方向和原先者相反，如下圖所示。當 β 增大至等於 $\pi - \alpha$ 時， P^* 點形同位在該導線的內部，此時導線上的電流方向和原 V 形導線相同。



應用(1)式可得 P^* 點的磁場強度

$$B(P^*) = k \tan \left(\frac{\pi - \alpha}{2} \right) = k \cot \left(\frac{\alpha}{2} \right)$$

【解法三】：

利用題 2 解法三的結果，可直接求得在 P* 點的磁場強度為

$$B(P^*) = 2 \times \frac{\mu_0 i}{4\pi d} \left(\frac{\cos \alpha - \cos \pi}{\sin \alpha} \right) = \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \left(\frac{\cos \alpha + 1}{\sin \alpha} \right) = k \cot \left(\frac{\alpha}{2} \right)$$

4. 磁針在磁場中所受的力矩為 $\vec{\Gamma} = \vec{\mu} \times \vec{B}$ 。磁偶極矩 $\vec{\mu}$ 的方向為從磁針的 S 極指向 N 極，當磁針和磁場方向平行時，磁針所受的力矩為零，此時磁針的位置為其平衡位置。設磁針和磁場方向之間的夾角為 θ ，磁針繞其質心轉動的轉動慣量為 I ，則磁針的振動方程式為

$$I \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -\mu B \sin \theta \quad (6)$$

式中的負號表示磁力矩企圖使磁針恢復至其平衡位置。若 θ 很小， $\sin \theta \approx \theta$ ，則(6)式可近似為

$$\begin{aligned} I \frac{d^2 \theta}{dt^2} &\approx -\mu B \theta \\ \Rightarrow \frac{d^2 \theta}{dt^2} + \left(\frac{\mu B}{I} \right) \theta &\approx 0 \end{aligned} \quad (7)$$

上式為標準的簡諧運動方程式，其週期為 $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{I}{\mu B}}$ 。

5. 下列的磁場強度和週期，分別以下標 1 代表安培的預測，下標 2 代表必歐 - 沙伐的預測，則

$$\begin{aligned} B_1 &= \frac{\mu_0 i}{2\pi d} \tan \left(\frac{\alpha}{2} \right) & B_2 &= \frac{\mu_0 i}{\pi^2 d} \alpha \\ T_1 &= 2\pi \sqrt{\frac{2\pi I d}{\mu_0 \mu i \tan(\alpha/2)}} & T_2 &= 2\pi \sqrt{\frac{\pi^2 I d}{\mu_0 \mu i \alpha}} \\ \Rightarrow \frac{T_1}{T_2} &= \sqrt{\frac{2\alpha}{\pi \tan(\alpha/2)}} \end{aligned}$$

當 $\alpha = \frac{\pi}{2}$ 時(可能的最大角)， $T_1 = T_2$ ；當 $\alpha \rightarrow 0$ 時， $T_1 \rightarrow \frac{2}{\sqrt{\pi}} T_2 = 1.128 T_2$ 。設當 $T_1 = 1.10 T_2$ 時， $\alpha = \alpha_0$ ，則

$$\begin{aligned} \tan \left(\frac{\alpha_0}{2} \right) &= \frac{4}{1.21\pi} \left(\frac{\alpha_0}{2} \right) \\ \Rightarrow \alpha_0 &= 0.77 \text{ rad} \approx 44^\circ \end{aligned}$$

因為 $\frac{\alpha/2}{\tan(\alpha/2)}$ 為單調遞減函數，所以 $\frac{T_1}{T_2}$ 也是隨 α 的增加而單調遞減。因此欲使 $T_1 > 1.10 T_2$ ，則 α 必須小於 α_0 ，即 $\alpha < 44^\circ$ 。

第二題評分標準

題號	配分	答題情況	得分	備註
1	1.0	知道 V 形導線的每一股產生同樣的磁場。	0.5	
		繪圖正確。	0.5	
2	1.5	知道當 $\alpha = \pi/2$ 時，V 形導線相當於長直導線。	0.7	
		寫出正確的磁場強度方程式(無限長或有限長的載流導線)。	0.4	
		寫出正確的 k 值。	0.4	
3	2.0	知道 V 形導線產生的磁場相當於兩條無限長導線加上另一個反向的 V 形導線所產生者。	0.7	
		寫出正確的由無限長導線所產生的磁場方程式。	0.3	
		寫出正確的所求的磁場方程式。	0.5	
		寫出或標記出正確的磁場方向。	0.5	
	或	描述出 P' 點的磁場相當於 V 形導線的外部，但半張角為 $\pi - \alpha$ ，且電流反向。	0.8	
		寫出正確的分析結果'。	0.7	
		寫出或標記出正確的磁場方向。	0.5	
	或	正確使用有限長載流導線所生磁場的公式。	0.5	
		寫出正確的分析結果'。	1.0	
		寫出或標記出正確的磁場方向。	0.5	
4	2.5	寫出正確的力矩方程式。	0.5	
		作小角度的近似計算， $\sin \theta \approx \theta$ 。	0.5	
		寫出正確的運動方程式，包括符號，或識別為簡諧振動。	1.0	
		寫出正確的週期。	0.5	
5	2.0	正確寫出兩者的週期公式。	0.3	
		認出 α 的極限值。	0.3	
		正確寫出兩者的週期比。	0.4	
		找出 α 和其正切值之間的關係。	1.0	
		解出適當的 α 近似值。	0.5	
		解出最後 α 的確實限值。	0.5	
合計	10.0			

【註】對於答案的數值部分，如果有效數字的位數比參考答案多出一位或少一位以上，則不能給予滿分。單位不對或漏寫要扣分。

理論第三題參考解答

1. 按題設木星的軌道近似半徑為 R 的圓形，其所受的萬有引力提供作圓運動所需的向心力，故

$$\frac{mV^2}{R} = \frac{GmM_s}{R^2}$$

$$\Rightarrow V = \sqrt{\frac{GM_s}{R}} = 1.306 \times 10^4 \text{ m/s} \quad (1)$$

2. 設當太空探測器和木星之間的距離為 ρ 時，太陽和木星對探測器的萬有引力剛好平衡，則

$$\frac{GmM}{\rho^2} = \frac{GM_s m}{(R-\rho)^2} \quad (2)$$

式中 M 為木星的質量。由上式可解得

$$(R-\rho)\sqrt{M} = \rho\sqrt{M_s}$$

$$\Rightarrow \rho = \left(\frac{\sqrt{M}}{\sqrt{M} + \sqrt{M_s}} \right) R = 0.02997R = 2.333 \times 10^{10} \text{ m} \quad (3)$$

這個距離相當於木星本體半徑的 334 倍。

3. 利用相對速度公式或伽立略轉換式，可得太空探測器在木星參考坐標系中的速度分量為

$$\begin{cases} v'_x = V \\ v'_y = v_0 \end{cases}$$

因此在木星的參考坐標系中，探測器的速度方向和正 x 軸之間的夾角為 $\theta_0 = \tan^{-1} \frac{v_0}{V}$ ，其速率為 $v' = \sqrt{v_0^2 + V^2}$ 。將已知的數據代入計算可得

$$\theta_0 = \tan^{-1} \left(\frac{.00 \times 10^4}{1.306 \times 10^4} \right) = 0.653 \text{ rad} = 37.4^\circ$$

$$v' = \sqrt{(1.00 \times 10^4)^2 + (1.306 \times 10^4)^2} = 1.65 \times 10^4 \text{ m/s}$$

4. 太空探測器的軌跡可近似地認為是由於兩物體(即探測器本身和木星)之間萬有引力交互作用的結果。雖然我們也應考慮太陽和其他行星的影響，但是它們對探測器的萬有引力都很小，因此可予忽略。相對於木星的參考坐標系，當探測器距離木星很遠時，其位能為零，所以它的總力學能為

$$E \approx \frac{1}{2} m v'^2 = \frac{1}{2} \times 825 \times (1.65 \times 10^4)^2 = 1.12 \times 10^{11} \text{ J} \quad (4)$$

5. 當探測器遠離木星時，其徑向坐標的倒數為零，由題中的方程式(1)可得

$$1 + \sqrt{1 + \frac{2Ev'^2 b^2}{G^2 M^2 m}} \cos \theta = 0$$

$$\Rightarrow \cos\theta = -\frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}}} \quad (5)$$

另外我們應注意到徑向坐標不能為負值，故由(1)式可知

$$1 + \sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}} \cos\theta \geq 0$$

$$\Rightarrow \cos\theta \geq -\frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}}} \quad (6)$$

因此滿足(5)式的極角為

$$\theta_{\pm} = \pm \cos^{-1} \left[-\frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}}} \right] = \pm \left(\pi - \cos^{-1} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}}} \right) \quad (7)$$

故總偏向角，即兩漸進線之間的夾角，為

$$\Delta\theta = (\theta_+ - \theta_-) - \pi$$

$$= \pi - 2 \cos^{-1} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2Ev'^2b^2}{G^2M^2m}}} \quad (8)$$

$$= \pi - 2 \cos^{-1} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{v'^4b^2}{G^2M^2}}}$$

在上式中的 E 已用(4)式代入。

6. 從(8)式可知探測器的總偏向角 $\Delta\theta$ 為撞擊參數 b 的單調遞減函數。當 b 為最小值時， $\Delta\theta$ 為最大值。由題中的圖 2 或方程式(1)可知當 $\theta = 0$ 時，探測器最接近木星，其徑向坐標為 $r = r_{\min}$ ，即

$$r_{\min} = \frac{v'^2b^2}{GM} \left(1 + \sqrt{1 + \frac{v'^4b^2}{G^2M^2}} \right)^{-1} \quad (9)$$

$$\Rightarrow b = \sqrt{r_{\min}^2 + \frac{2GM}{v'^2} r_{\min}} \quad (10)$$

由上式可知撞擊參數 b 是 r_{\min} 的單調遞增函數。按題設探測器從木星旁飛過時，它到木星中心的距離，不能小於 3 倍的木星半徑，即 $r = 3R_B$ ，式中 R_B 為木星本體的半徑，故 b 的可能最小值為

$$b_{\min} = \sqrt{9R_B^2 + \frac{6GM}{v'^2} R_B} \quad (11)$$

由(8)式可得探測器的可能的最大偏向角為

$$\Delta\theta_{\max} = \pi - 2\cos^{-1} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{v'^2 b_{\min}^2}{G^2 M^2}}} = \pi - 2\cos^{-1} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{v'^2}{G^2 M^2} \left(9R_B^2 + \frac{6GM}{v'^2} R_B \right)}} \quad (12)$$

將已知數據代入，可計算得

$$b_{\min} = 4.90 \times 10^8 \text{ m} \approx 7.0 R_B, \quad \Delta\theta_{\max} = 1.526 \text{ rad} = 87.4^\circ$$

【註】：利用角動量和力學能守恆定律，也可得出(10)式。

由於探測器僅受到有心力場(central force field)的作用，故角動量守恆，即

$$L = mv'b = mv'_{\min} r_{\min}$$

式中 v'_{\min} 為當探測器最接近木星時的速率。由力學能守恆定律可得

$$E = \frac{1}{2}mv'^2 = \frac{1}{2}mv'_{\min}{}^2 - \frac{GMm}{r_{\min}}$$

由上二式消去 v'_{\min} ，可得(10)式。

7. 按題設太空探測器從木星的後方飛越而過，故在木星的參考坐標系中，探測器的最後速度方向和正 x 軸之間的夾角為 $\theta_0 + \Delta\theta$ ，其在 x 和 y 方向的速度分量為

$$\begin{cases} v'_x = v' \cos(\theta_0 + \Delta\theta) \\ v'_y = v' \sin(\theta_0 + \Delta\theta) \end{cases} \quad (13)$$

將上式轉換為太陽的參考坐標系，可得

$$\begin{cases} v''_x = v' \cos(\theta_0 + \Delta\theta) - V \\ v''_y = v' \sin(\theta_0 + \Delta\theta) \end{cases} \quad (14)$$

因此在太陽的參考坐標系中，探測器的最後速率為

$$\begin{aligned} v'' &= \sqrt{(v' \cos(\theta_0 + \Delta\theta) - V)^2 + (v' \sin(\theta_0 + \Delta\theta))^2} \\ &= \sqrt{v_0^2 + 2V^2 - 2v'V \cos(\theta_0 + \Delta\theta)} \\ &= \sqrt{v_0^2 + 2V^2 - 2v'V (\cos\theta_0 \cos\Delta\theta - \sin\theta_0 \sin\Delta\theta)} \\ &= \sqrt{v_0^2 + 2V^2 - 2V(V \cos\Delta\theta - v_0 \sin\Delta\theta)} \\ &= \sqrt{v_0(v_0 + 2V \sin\Delta\theta) + 2V^2(1 - \cos\Delta\theta)} \end{aligned} \quad (15)$$

8. 當總偏向角為可能的最大値時，將下列已知的數據代入(15)式計算，可得

$$v_0 = 1.00 \times 10^4 \text{ m/s}$$

$$V = 1.306 \times 10^4 \text{ m/s}$$

$$(\Delta\theta)_{\max} = 87.4^\circ$$

$$\Rightarrow v'' = 2.62 \times 10^4 \text{ m/s}$$

第三題評分標準

題號	配分	答題情況	得分	備註
1	1.5	寫出萬有引力定律和圓運動向心力公式。	0.4	
		解題方式正確。	0.4	
		得出正確的木星速度。	0.4+0.3	分析式正確得 0.4 分， 數值正確得 0.3 分。
2	1.0	解題方式正確。	0.3	
		得出正確的探測器距木星的距離。	0.4+0.3	分析式正確得 0.4 分， 數值正確得 0.3 分。
3	2.0	寫出正確的兩坐標系之間的速度轉換式。	1.0	
		正確寫出在木星坐標系中的探測器速率。	0.3+0.2	分析式正確得 0.3 分， 數值正確得 0.2 分。
		正確寫出探測器速度的方位角。	0.3+0.2	分析式正確得 0.3 分， 數值正確得 0.2 分。
4	1.0	知道如何處理在無限遠處的位能。	0.8	
		正確寫出動能的數值。	0.2	
5	2.0	解題方式正確。	0.6	
		寫出正確的漸近線方位角的方程式。	0.6	
		寫出正確的探測器偏向角的方程式。	0.8	
6	1.0	寫出正確的最小撞擊參數。	0.3+0.2	分析式正確得 0.3 分， 數值正確得 0.2 分。
		寫出正確的最大偏向角。	0.3+0.2	分析式正確得 0.3 分， 數值正確得 0.2 分。
7	1.0	正確寫出探測器在太陽參考坐標系中的速度分量。	0.5	
		正確寫出探測器速率和偏向角度之間的函數關係。	0.5	
8	0.5	寫出正確的探測器最後速率的數值。	0.5	
合計	10.0			

【註】對於答案的數值部分，如果有效數字的位數比參考答案多出一位或少一位以上，則不能給予滿分。單位不對或漏寫要扣分。